

Tri Auto ZX2

Impostazioni consigliate

Assicurarsi di leggere le Istruzioni per l'uso allegate prima di utilizzare il Tri Auto ZX2.

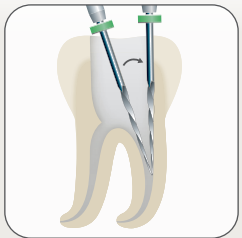
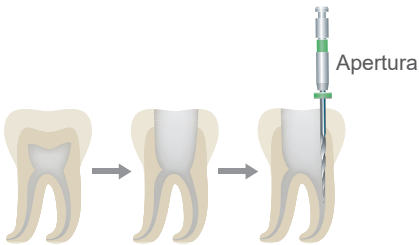
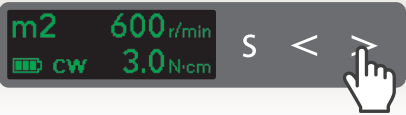
* Le presenti procedure si basano sulle impostazioni predefinite. Una volta modificate le impostazioni predefinite, assicurarsi che le impostazioni rispecchino quanto atteso prima dell'uso.

* Utilizzare le punte con molta attenzione e seguire tutte le raccomandazioni del produttore.



Tri Auto ZX2 è un motore endodontico in grado di individuare la pervietà apicale (negoziatura), eseguire un Glide Path e la modellatura del canale, mentre si utilizza la funzione EMR (localizzazione apicale). Modalità di funzionamento, velocità di rotazione della punta e valori di torque sono inizialmente impostati in ciascuna memoria.

1 Modellatura della parte superiore del canale

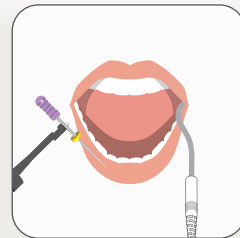
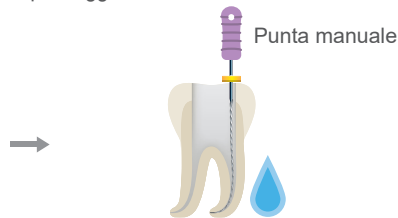


Rimuovere la dentina sporgente dall'orifizio del canale, quindi modellare il canale in modo tale che la punta possa essere inserita parallelamente all'asse del dente.

2 Localizzazione apicale (Negoziatura manuale)



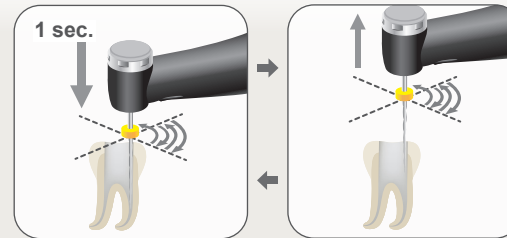
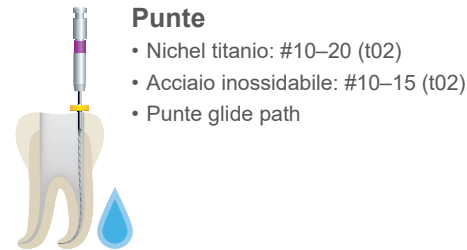
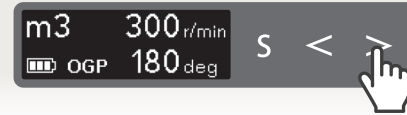
È anche possibile saltare questo passaggio e determinare l'apice durante la creazione di Negoziatura e Glide path nel passaggio 3.



Durante l'uso della funzione EMR, inserire la punta finché l'indicatore non raggiunge la posizione 0.5 come mostrato nell'illustrazione a destra.



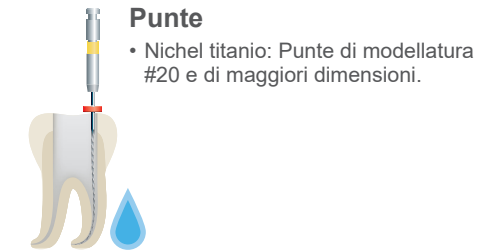
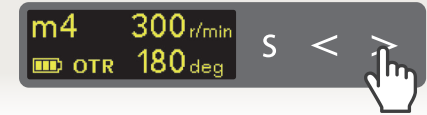
3 Negoziatura e glide path



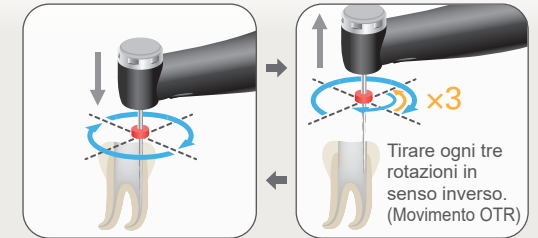
Tenere premuto per circa 1 secondo per impedire la fuoriuscita della punta, quindi estrarla. Ripetere la sequenza fino a quando l'indicatore non raggiunge la posizione 0.5 come mostrato nell'illustrazione a destra. Quando l'indicatore raggiunge 0,5, la rotazione della punta si arresta automaticamente.



4 Modellatura del canale



* La dimensione finale della punta dipenderà dalla singola conformazione del canale.



Far avanzare lentamente la punta per iniziare la modellatura del canale. Quando la punta inizia a ruotare in senso contrario, estrarre velocemente la punta; ripetere la sequenza. Quando l'indicatore raggiunge il punto prestabilito 1, la rotazione della punta si arresta automaticamente.



Descrizione delle icone

Modalità elettrica per la misurazione del canale radicolare con elettrodo labiale

Controllo della rotazione del motore in concomitanza con la funzione EMR

Irrigazione



Scansionare il codice QR per saperne di più sulle sequenze specifiche per le punte prescelte.



Impostazioni predefinite (default)

Quasi tutti i canali possono essere trattati con le memorie comprese tra m1 e m4.

Memoria	Modalità	Principali utilizzi
m 1	EMR	Localizzazione apicale
m 2	CW (avanti)	Modellazione della parte superiore del canale.
m 3	OGP	Negoziazione e creazione del glide path per un canale normale.
m 4	OTR	Modellazione del canale per un canale normale.
m 5	OGP	Negoziazione e creazione del glide path per un canale complesso.
m 6	OGP	Creazione del glide path per un canale complesso.
m 7	OTR	Modellazione del canale per un canale complesso.
m 8	CCW (indietro)	Iniezione di soluzioni come idrossido di calcio, ecc.



Scansionare il codice QR per saperne di più sulle sequenze specifiche per le punte prescelte.

Marchi commerciali e marchi commerciali registrati:

I nomi di aziende, prodotti, servizi, ecc. utilizzati nel presente manuale sono marchi commerciali o marchi commerciali registrati proprietà di ciascuna azienda.

© 2022 J. MORITA MFG. CORP.

